

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2011-167820

(P2011-167820A)

(43) 公開日 平成23年9月1日(2011.9.1)

(51) Int. Cl.	F I	テーマコード (参考)
B 2 5 J 13/00 (2006.01)	B 2 5 J 13/00 Z	2 C 1 5 0
B 2 5 J 5/00 (2006.01)	B 2 5 J 5/00 F	3 C 0 0 7
A 6 3 H 3/33 (2006.01)	A 6 3 H 3/33 C	3 C 7 0 7
A 6 3 H 3/36 (2006.01)	A 6 3 H 3/36 C	
	A 6 3 H 3/36 L	
審査請求 未請求 請求項の数 5 O L (全 21 頁)		

(21) 出願番号 特願2010-35614 (P2010-35614)

(22) 出願日 平成22年2月22日 (2010.2.22)

(出願人による申告) 総務省「高齢者・障害者のためのユビキタスネットワークロボット技術の研究開発」

(71) 出願人 393031586

株式会社国際電気通信基礎技術研究所
京都府相楽郡精華町光台二丁目2番地2

(74) 代理人 100099933

弁理士 清水 敏

(72) 発明者 イシイ・カルロス・トシノリ

京都府相楽郡精華町光台二丁目2番地2
株式会社国際電気通信基礎技術研究所内

(72) 発明者 劉 超然

京都府相楽郡精華町光台二丁目2番地2
株式会社国際電気通信基礎技術研究所内

(72) 発明者 石黒 浩

京都府相楽郡精華町光台二丁目2番地2
株式会社国際電気通信基礎技術研究所内

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 頭部動作制御情報生成装置

(57) 【要約】

【課題】ロボットと人間とのコミュニケーションをより円滑にできるよう、ロボットの頭部の動きを制御する頭部動作制御情報生成装置を提供する。

【解決手段】頭部動作生成装置86は、ヒューマノイド型ロボットの頭部の動きを、当該ロボットが発生する音声に同期して制御する制御情報を生成する装置であり、句ごとに付されている談話機能タグごとに、複数の頭部動作をどのような確率で実行するかを規定する確率モデル群100と、入力された句に付された注釈に基づいて、確率モデル群100の中から確率モデルを選択し、選択された確率モデルにしたがった確率で、入力された所定の単位の音声データに対応する頭部動作コマンドをロボットの制御部90に出力する頭部動作コマンド生成部104を含む。

【選択図】図5

